

Schrittmotor-Leistungsendstufen

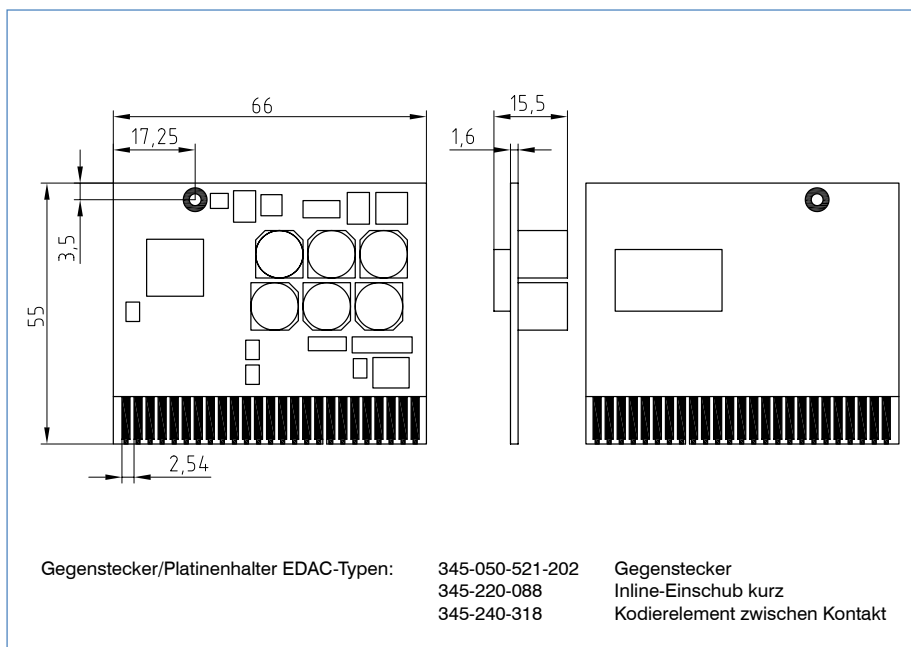
■ Closed Loop Positioniersteuerung mit Encodereingang, SMCP33



Technische Daten

- Betriebsspannung:** DC 12 bis 48 V
Phasenstrom: Nennstrom 2A, einstellbar bis max. 3 A / Phase
Schnittstelle: RS485, USB
Betriebsmodus: Position, Drehzahl, Flagposition, Takt-Richtung, Analog, Joystick-Drehmomentmode
Schrittauflösung: 1/1, 1/2, 1/4, 1/5, 1/8, 1/10, 1/32, 1/64, Adaptiv (1/128)
Schrittfrequenz: 0 bis 50kHz im Takt-/Richtungsmodus, 0 bis 25kHz in allen anderen Modi
Eingänge: 8 Eingänge (5V), 2 Analogeingänge
Ausgänge: 8 Ausgänge
Positionsüberwachung: automatische Fehlerkorrektur bis 0,9° nur mit Optischen Encoder (z.B. Serie HEDS5541)
Stromabsenkung: einstellbar 0- 100%
Schutzschaltung: Überspannung, Unterspannung und Kühlkörpertemperatur > 80 °C
Temperaturbereich: 0 bis + 40

Maßbild (mm)

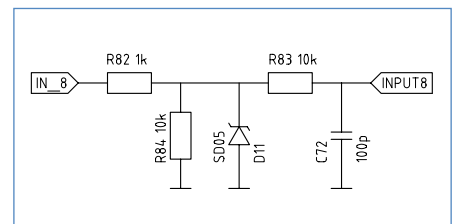


Ein/Ausgänge (X1)

Pin	Funktion
1	GND
2	GND
3	VERSORGUNG + UB
4	VERSORGUNG + UB
5	GND
6	GND
7	MOTOR PHASE B\
8	MOTOR PHASE B\
9	MOTOR PHASE B
10	MOTOR PHASE B
11	MOTOR PHASE A\
12	MOTOR PHASE A\
13	MOTOR PHASE A
14	MOTOR PHASE A
15	GND
16	GND
17	ENCODER INDEX
18	ENCODER KANAL A
19	ENCODER KANAL B
20	ENCODER +5V
21	TEMP_MOTOR_1
22	AUSGANG BREMSE
23	AUSGANG BALLAST
24	AUSGANG BALLAST
25	RS485 RX-
26	RS485 RX+
27	RS485 TX-
28	RS485 TX+
29	GND
30	GND
31	ANALOGEINGANG 1
32	ANALOGEINGANG 2
33	INPUT 1
34	INPUT 2
35	INPUT 3
36	INPUT 4
37	INPUT 5
38	INPUT 6
39	INPUT 7
40	INPUT 8
41	OUTPUT 1
42	OUTPUT 2
43	OUTPUT 3
44	OUTPUT 4
45	OUTPUT 5
46	OUTPUT 6
47	OUTPUT 7
48	OUTPUT 8
49	GND
50	GND

ALLE GND INTERN VERBUNDEN

Eingangsbeschaltung



Bestellbezeichnung

SMCP33

Passendes Evaluation/Motherboard:
SMCP33-EVA